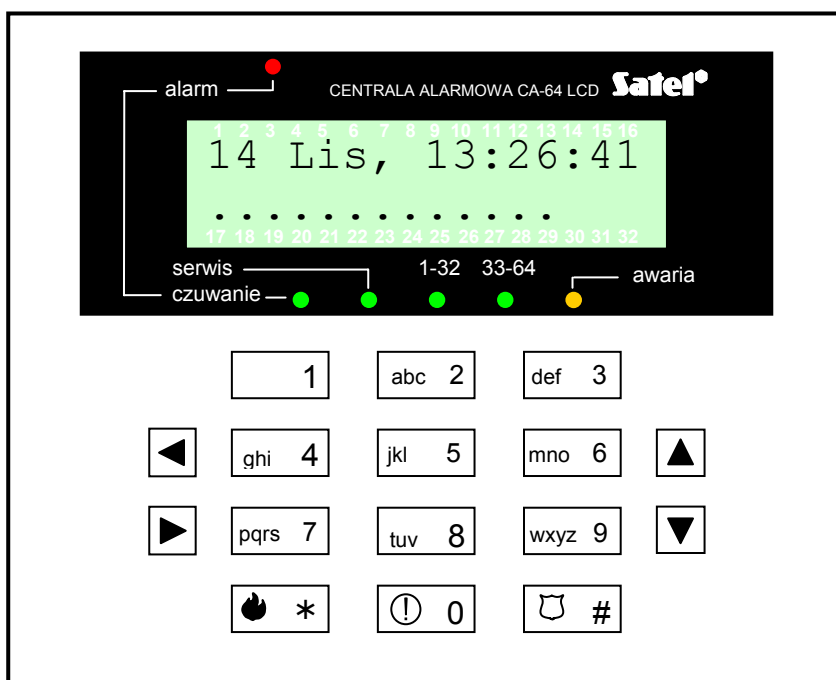


Manipulator CA-64 KLCD-S jest przeznaczony do współpracy z centralami alarmowymi CA-64.

OPIS



Rysunek 1. Wygląd manipulatora CA-64 KLCD-S.

Właściwości manipulatora (sygnalizacja optyczna i akustyczna) oraz sposób obsługi systemu alarmowego przy pomocy tego manipulatora jest zgodny z opisem zawartym w *Instrukcji Użytkownika Centrali Alarmowej CA-64*.

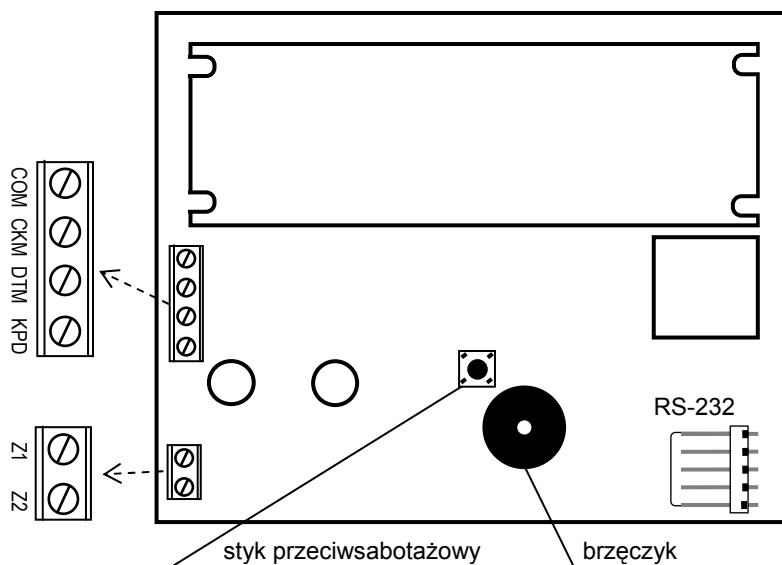
Litery umieszczone na klawiszach z cyframi mogą ułatwić zapamiętanie hasła poprzez skojarzenie go z konkretnym wyrazem (np. hasło „[7][8][2][7][8]” odpowiada słowu: „START”).

Specjalne symbole ułatwiają skojarzenie odpowiednich klawiszy z alarmami, które mogą być wywołane przy ich pomocy:

-  - pożar,
-  - pomoc,
-  - napad.

PODŁĄCZENIE MANIPULATORA

OPIS ZACISKÓW	
MANIPULATOR	CENTRALA
KPD	+KPD
DTM	DTM
CKM	CKM
COM	COM
Z1 – do czujki	Dodatkowe wejścia systemu
Z2 – do czujki	

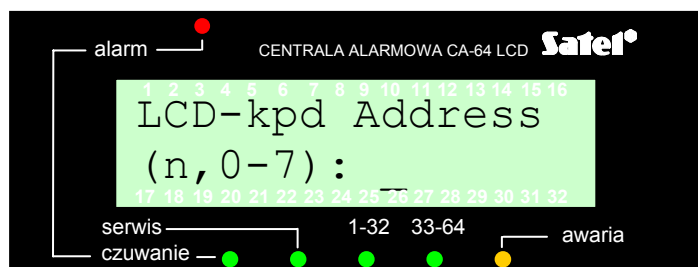


Rysunek 2. – Widok płytki manipulatora w wykonaniu LCD-S V1.6.

Sposób podłączenia manipulatora do płyty głównej oraz sposób wykorzystania złącza RS-232 i wejść Z1 i Z2 został opisany w instrukcji zatytułowanej „Centrala Alarmowa CA-64 Opis i Instalacja Systemu”.

Adres manipulatora CA-64 KLCD-S jest pamiętany w układzie EEPROM (pamięć nieulotna). Można go zaprogramować na dwa sposoby:

- Bezpośrednio (z pominięciem hasła serwisowego centrali):
 - Odłącz zasilanie manipulatora i przewody szyny danych (CKM, DTM).
 - Zewrzyj zaciski CKM i DTM manipulatora.
 Załącz zasilanie manipulatora. Na wyświetlaczu ukaże się napis:



$n=0...7$,

Rysunek 3. – Programowanie adresu manipulatora

- Wpisz nowy adres z zakresu 0-7. Manipulator potwierdzi wykonanie funkcji czterema krótkimi i jednym długim dźwiękiem. Ponowna zmiana adresu jest możliwa po naciśnięciu klawisza [*].
- Podłącz manipulator do centrali w prawidłowy sposób (CKM, DTM).

2. Przy pomocy funkcji serwisowej centrali alarmowej:

- Włącz tryb serwisowy centrali (z dowolnego obsługiwanego manipulatora): [HASŁO SERWISOWE][*], →Tryb serwisowy.
- Wybierz kolejno pozycje w menu wyświetlanych funkcji:
→Struktura; →Sprzęt; →Identyfikacja; →Adresy manipulatorów.

Na wyświetlaczach manipulatorów (nie posiadających fizycznych zworek) pojawi się komunikat przedstawiony na rysunku 3 (odpowiedni dla wersji językowej programu centrali).

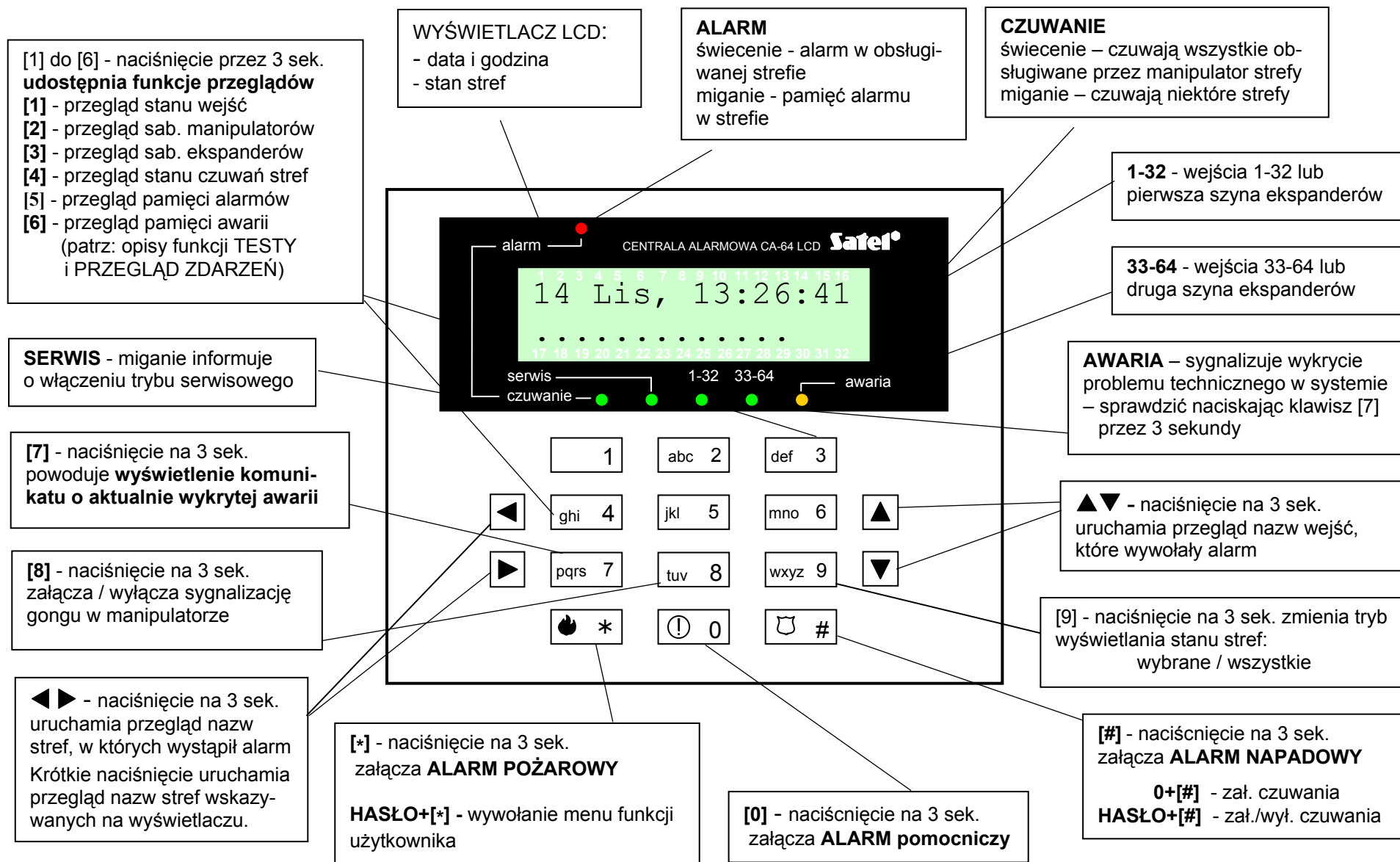
- Wpisz prawidłowy adres z zakresu 0-7, manipulator potwierdzi wykonanie funkcji czterema krótkimi i jednym długim dźwiękiem, a następnie naciśnij klawisz [*]
- manipulator wyjdzie z funkcji zmiany adresu.

UWAGI:

- *Prawidłowa obsługa manipulatorów LCD przez centralę CA-64 wymaga wykonania funkcji identyfikacji manipulatorów po ustawieniu ich adresów.*
- *Ustawienie takiego samego adresu w kilku manipulatorach spowoduje wywołanie alarmu sabotażowego, wyświetlenie komunikatu „Manipulator jest podmieniony” i zablokowanie obsługi takich manipulatorów. Aby przywrócić obsługę, należy zmienić powtarzające się adresy manipulatorów na inne – niepowtarzalne. Zmiany można dokonać zgodnie z przedstawionym tu opisem.*

DANE TECHNICZNE

Napięcie zasilania	11...14V
Minimalny pobór prądu	60mA
Maksymalny pobór prądu	125mA
Masa	141g



Rysunek 4. - Opis funkcji wskaźników i klawiszy manipulatora LCD dla centrali CA-64 z oprogramowaniem w wersji 1.04.00.